

Université Mohammed 6 Polytechnique
Education Fellow UM6P - Année 2019/2020
Modélisation et Méthodes Numériques
<http://dumas.perso.math.cnrs.fr/Agreg-UM6P.html>

TD n°3 : rappels et compléments de calcul différentiel et d'optimisation

Exercice 1. Calculer toutes les dérivées partielles d'ordres 1 et 2 des fonctions suivantes, puis calculer le vecteur gradient et la matrice hessienne au point indiqué:

$$\begin{aligned}f(x, y) &= x^2y + y^2x + e^{xy}, \text{ Point : } (0, 1), \\g(x, y, z) &= \cos(xy) + x^2y^3z^4, \text{ Point : } (0, 1, 2).\end{aligned}$$

Exercice 2. On considère la fonction f définie sur \mathbb{R}^2 par

$$f(x, y) = (x^2 + y^2) \sin\left(\frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}}\right)$$

si $(x, y) \neq (0, 0)$ et $f(0, 0) = 0$, et la fonction g définie sur \mathbb{R}^2 par

$$g(x, y) = xy \frac{x^2 - y^2}{x^2 + y^2}$$

si $(x, y) \neq (0, 0)$ et $g(0, 0) = 0$.

1. Montrer qu'il existe $C > 0$ tel que pour tous $(x, y) \in \mathbb{R}^2$,

$$|f(x, y)| \leq C(x^2 + y^2)$$

et

$$|g(x, y)| \leq C(x^2 + y^2)$$

2. En déduire que f et g sont deux fonctions différentiables sur \mathbb{R}^2 . On distinguera le cas du point $(0, 0)$ des autres points de \mathbb{R}^2 .
3. La fonction f (respectivement g) est-elle C^1 en $(0, 0)$?

Exercice 3.

On considère la fonction h définie sur \mathbb{R}^3 par

$$h(x, y, z) = xyz + yz + xz + xy$$

1. Montrer que le seul point de \mathbb{R}^3 où le matrice hessienne de h est semi-définie positive est le point $(-1, -1, -1)$.
2. Montrer que h ne possède aucun minimum local sur \mathbb{R}^3 .

Exercice 4. Soit $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2, -1 \leq x \leq y \leq 1\}$. On considère la fonction f définie sur D par:

$$f(x, y) = (y - x)^2 + 6xy$$

1. Montrer que f est bornée sur D et atteint ses bornes.
2. Déterminer les points critiques de f (c'est à dire les points où $\nabla f(x)$ est nul) sur $D' = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2, -1 < x < y < 1\}$.
3. Montrer qu'on peut écrire f sous la forme suivante:

$$\forall x \in D, \quad f(x, y) = \frac{3}{2}(y + x)^2 - \frac{1}{2}(y - x)^2 \quad (1)$$

4. Représenter dans le plan les lignes de niveau de f à savoir les sous ensembles de \mathbb{R}^2 sur lesquels f prend une valeur constante.
5. Montrer que pour tout $(x, y) \in D$, on a $-2 \leq f(x, y) \leq 6$
6. En déduire l'ensemble des points de D où f atteint ses bornes.
7. Montrer que le point origine O n'est pas un extremum local de f sur D à savoir

$$\forall \epsilon > 0, \quad \exists (X_1, X_2) \in D^2, \quad \|X_1\| < \epsilon, \quad \|X_2\| < \epsilon \quad \text{et} \quad f(X_1) < f(O) < f(X_2)$$

Exercice 5.

On considère la fonction g de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R} définie par la relation:

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, \quad g(x, y) = x^2 + y^2 + xy$$

1. Montrer que la fonction g est coercive.
2. Montrer que la fonction g est strictement convexe sur \mathbb{R}^2 .
3. En déduire que g possède un unique minimum sur \mathbb{R}^2 et le déterminer.
4. Déterminer le minimum de g sur $X_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / x + y = 3\}$.
5. Soit l'ensemble $X_2 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / x^2 + y^2 \leq 4 \text{ et } x + y \geq 2\}$. Montrer que X_2 est convexe et compact. Déterminer le minimum et le maximum de g sur X_2 .

Exercice 6.

Soit $n \in \mathbb{N}^*$, A une matrice symétrique définie positive de taille n et $b \in \mathbb{R}^n$. On considère la fonction J de \mathbb{R}^n dans \mathbb{R} telle que

$$\forall x \in \mathbb{R}^n, \quad J(x) = \frac{1}{2} \langle Ax, x \rangle - \langle b, x \rangle$$

On note $0 < \lambda_1 \leq \dots \leq \lambda_n$ les valeurs propres de A .

1. Montrer que

$$\forall x \in \mathbb{R}^n, \quad \lambda_1 \|x\|^2 \leq \langle Ax, x \rangle$$

En déduire que J est une application coercive.

2. Calculer le gradient de J puis la hessienne de J en tout point $x \in \mathbb{R}^n$.
3. Montrer que J possède un unique minimum x^* sur \mathbb{R}^n caractérisé par la condition $Ax^* = b$.
4. Soit $\alpha > 0$. On considère la suite $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$ telle que $x_0 = 0$ et

$$\forall k \in \mathbb{N}, \quad x_{k+1} = x_k - \alpha(Ax_k - b)$$

Montrer que

$$\mathbf{x}_{k+1} - x^* = (I - \alpha A)(x_k - x^*)$$

où I désigne la matrice identité de taille n .

5. Calculer les valeurs propres de la matrice $I - \alpha A$. En déduire que la suite $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$ converge vers x^* lorsque $\alpha \in]0, \frac{2}{\lambda_n}[$.